

**МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ
ФЕДЕРАЦИИ**

**Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего профессионального образования**

К Г Э У

**«КАЗАНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭНЕРГЕТИЧЕСКИЙ
УНИВЕРСИТЕТ»**

(ФГБОУ ВО «КГЭУ»)

Кафедра № ЭСиС

Только для преподавателей

Экз. № _____

УЧЕБНО - МЕТОДИЧЕСКАЯ РАЗРАБОТКА

по учебной дисциплине

**Б.1.В.ДВ.13. ФИЗИКО-МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ
ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ СИСТЕМ**

Практическое занятие:

**ОПИСАНИЕ УСТАНОВИВШЕГОСЯ РЕЖИМА УРАВНЕНИЯМИ
БАЛАНСА МОЩНОСТИ.**

УТВЕРЖДАЮ

Заведующий кафедрой ЭСиС

Максимов В.В.

« » _____ 201_ г.

УЧЕБНО - МЕТОДИЧЕСКАЯ РАЗРАБОТКА

**по учебной дисциплине «Физико-математическое моделирование
электроэнергетических систем»**

Практическое занятие:

**ОПИСАНИЕ УСТАНОВИВШЕГОСЯ РЕЖИМА УРАВНЕНИЯМИ
БАЛАНСА МОЩНОСТИ.**

Учебные и воспитательные цели:

1. Дать систематизированные знания о физико-математическом моделировании электроэнергетических систем.
2. Освоить приёмы основных вероятностных расчётов в электроэнергетических задачах

Вид занятия: Практическое занятие.

Продолжительность занятия: 2 часа.

Структура занятия и расчет времени.

№п/п	Структура занятия	Время, мин
1	Вводная часть	10-15
2	Основная часть 1. Решение задач.	70-75
3	Заключительная часть	3-5

Вводная часть занятия: проверить наличие и готовность обучающихся к занятию; провести опрос по пройденному материалу в соответствии с перечнем вопросов и подвести его итоги; объявить тему и учебные цели занятия; обратить внимание обучающихся на важность изучения учебных вопросов занятия, так как знание их может быть

востребовано при выполнении курсовой работы и выпускной квалификационной работы.

Основная часть занятия: учебные вопросы занятия изучаются в составе группы с применением диафильма, диапроектора, стендов, плакатов, классной доски, цветных мелков. Изучать материал занятия следует в строгом соответствии с учебной программой и тематическим планом изучения учебной дисциплины.

Наименование учебных вопросов преподаватель объявляет последовательно по мере изложения учебного материала и записывает их на классной доске.

На классной доске следует также записывать номер и название темы и занятия, учебные вопросы, цифровые характеристики, формулы, непонятные и сложные для обучаемых термины, чертить поясняющие схемы. Записи на классной доске вести последовательно и аккуратно.

В ходе изложения учебного материала необходимо контролировать степень усвоения учебного материала путем постановки контрольных и проблемных вопросов.

При изучении учебного материала обучающихся должны вести конспект. Контроль за качеством ведения конспектов преподаватель осуществляет в ходе проведения занятия.

Основная часть занятия:

Для приведенной структурной схемы электрической системы (см. рис. 3.1) при заданных \dot{S}_i и Z_{ij} :

- записать в развернутом виде систему уравнений установившегося режима в форме баланса мощности;
- записать выражения для собственной активной и реактивной проводимости узлов.

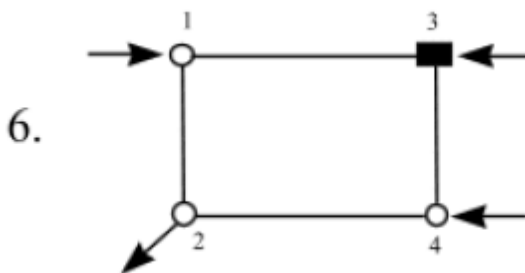


Рисунок 3.1 Структурная схема электрической системы

Примечание: балансирующий узел отмечен символом ■.

Решение

1) Составим математическую модель режима схемы в форме уравнений баланса мощности:

$$\begin{aligned}
 P_{1\Sigma} &= U_1^2 g_{11} + U_1 U_2 Y_{12} \sin(\delta_1 - \delta_2 - \alpha_{12}) + U_1 U_3 Y_{13} \sin(\delta_1 - \delta_3 - \alpha_{13}) - P_1 = 0 \\
 P_{2\Sigma} &= U_2^2 g_{22} + U_1 U_2 Y_{12} \sin(\delta_2 - \delta_1 - \alpha_{12}) + U_2 U_4 Y_{24} \sin(\delta_2 - \delta_4 - \alpha_{24}) - P_2 = 0 \\
 P_{4\Sigma} &= U_4^2 g_{44} + U_2 U_4 Y_{24} \sin(\delta_4 - \delta_2 - \alpha_{24}) + U_3 U_4 Y_{34} \sin(\delta_4 - \delta_3 - \alpha_{34}) - P_4 = 0 \\
 Q_{1\Sigma} &= U_1^2 b_{11} + U_1 U_2 Y_{12} \cos(\delta_1 - \delta_2 - \alpha_{12}) + U_1 U_3 Y_{13} \cos(\delta_1 - \delta_3 - \alpha_{13}) - Q_1 = 0 \\
 Q_{2\Sigma} &= U_2^2 b_{22} + U_1 U_2 Y_{12} \cos(\delta_2 - \delta_1 - \alpha_{12}) + U_2 U_4 Y_{24} \cos(\delta_2 - \delta_4 - \alpha_{24}) - Q_2 = 0 \\
 Q_{4\Sigma} &= U_4^2 b_{44} + U_2 U_4 Y_{24} \cos(\delta_4 - \delta_2 - \alpha_{24}) + U_3 U_4 Y_{34} \cos(\delta_4 - \delta_3 - \alpha_{34}) - Q_4 = 0
 \end{aligned}
 \tag{3.1}$$

где $Y_{ij} = g_{ij} - ib_{ij}$ - проводимости ветвей, подходящих к узлу i ,

$g_{ii} = Y_{ii} \sin \alpha_{ii}$ - собственная активная проводимость узла i ;

$b_{ii} = Y_{ii} \cos \alpha_{ii}$ - собственная реактивная проводимость узла i , и $Y_{ii} = \sum_{j \in w_i} \frac{1}{Z_j}$ -

собственная проводимость узла i , определяемая как сумма проводимостей ветвей, подходящих к данному узлу. В полученной системе нелинейных уравнений (3.1) искомыми являются модули U_1, U_2, U_4 и фазовые углы $\delta_1, \delta_2, \delta_4$ напряжений в узлах 1, 2, 4.

Для решения системы (3.1) используем метод Ньютона. Запишем итерационное уравнение Ньютона для поиска корней $\mathbf{x} = \mathbf{x}_0 - \frac{\mathbf{f}(\mathbf{x})}{\partial \mathbf{f}(\mathbf{x}) / \partial \mathbf{x}}$. В нашем случае величины, приведённые в формуле, имеют значения:

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \\ U_4 \\ \delta_1 \\ \delta_2 \\ \delta_4 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{f}(x) = \begin{pmatrix} P_{1\Sigma} \\ P_{2\Sigma} \\ P_{4\Sigma} \\ Q_{1\Sigma} \\ Q_{2\Sigma} \\ Q_{4\Sigma} \end{pmatrix}; \quad \frac{\partial \mathbf{f}(x)}{\partial x} = \begin{pmatrix} \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_4} \end{pmatrix}$$

(3.2)

Если сначала найти производные от каждой функции по каждой переменной, то в результате получим матричное уравнение

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_4} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \Delta U_1 \\ \Delta U_2 \\ \Delta U_4 \\ \Delta \delta_1 \\ \Delta \delta_2 \\ \Delta \delta_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P_{1\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ P_{2\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ P_{4\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ Q_{1\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ Q_{2\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ Q_{4\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \end{pmatrix}$$

(3.3)

$$\text{где } \begin{pmatrix} \Delta U_1 \\ \Delta U_2 \\ \Delta U_4 \\ \Delta \delta_1 \\ \Delta \delta_2 \\ \Delta \delta_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} U_1^{(1)} - U_1^{(0)} \\ U_2^{(1)} - U_2^{(0)} \\ U_4^{(1)} - U_4^{(0)} \\ \delta_1^{(1)} - \delta_1^{(0)} \\ \delta_2^{(1)} - \delta_2^{(0)} \\ \delta_4^{(1)} - \delta_4^{(0)} \end{pmatrix} \text{ - поправки к переменным.}$$

Технология решения системы уравнений такова. Подставляем везде, где встречаются переменные $U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4$ в уравнении их стартовые (нулевые)

приближения $U_1^{(0)}, U_2^{(0)}, U_4^{(0)}, \delta_1^{(0)}, \delta_2^{(0)}, \delta_4^{(0)}$. Затем определяем вектор-поправку

$$\begin{pmatrix} \Delta U_1 \\ \Delta U_2 \\ \Delta U_4 \\ \Delta \delta_1 \\ \Delta \delta_2 \\ \Delta \delta_4 \end{pmatrix}, \text{ решая уравнение}$$

$$\begin{pmatrix} \Delta U_1 \\ \Delta U_2 \\ \Delta U_4 \\ \Delta \delta_1 \\ \Delta \delta_2 \\ \Delta \delta_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{1\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{2\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_{4\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{1\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{2\Sigma}}{\partial \delta_4} \\ \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_1} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_2} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial U_4} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_1} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_{4\Sigma}}{\partial \delta_4} \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} P_{1\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ P_{2\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ P_{4\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ Q_{1\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ Q_{2\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \\ Q_{4\Sigma}(U_1, U_2, U_4, \delta_1, \delta_2, \delta_4) \end{pmatrix}$$

Затем найденные поправки используем для определения следующих стартовых значений и далее до тех пор, пока максимальная из поправок не будет менее заданной погрешности.

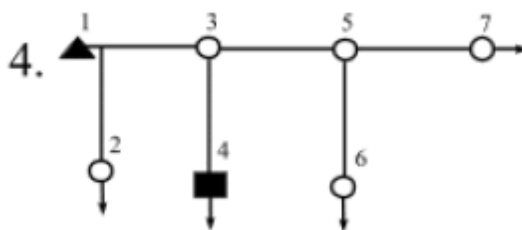
Оптимальное распределение мощности конденсаторных батарей по условиям минимума потерь

Для заданной структурной схемы при известных значениях активных проводимостей ветвей (g_{ij}), реактивных нагрузках узлов (Q_{ni}), суммарной мощности БСК ($Q_{к\kappa}$) сформировать систему уравнений для расчета потенциалов.

Примечания:

- 1) символом Δ обозначен источник питания, символом \blacksquare – нагрузочные узлы, для которых установка БСК не предусматривается;
- 2) потенциалы узлов с установкой КУ принять равными нулю.

Рисунок 2.2 структурная схема электроснабжения



Заключительная часть занятия: Ответить на вопросы, обратить их внимание на необходимость знания изученного материала.

Проверить качество усвоения учебного материала занятия.

Подвести итог занятия, оценить знания и действия.

Выдать задание на самостоятельную работу.

Объявить тему и место проведения очередного занятия, дать команду о наведении порядка в классе и об окончании занятия.

Доцент кафедры к.т.н. доцент:

Максимов В.В

« ___ » _____ 201 г.

Обсуждено на заседании кафедры « ___ » _____ 201 г.,

протокол № ____